

**LEMBAR HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW  
KARYA ILMIAH: JURNAL ILMIAH\***

Judul karya ilmiah (artikel) : Simulation and Arduino Hardware Implementation of DC Motor Control Using Sliding Mode Controller  
 Jumlah Penulis : 2 Orang  
 Nama Penulis : Alfian Ma'arif, Abdullah Cakan  
 Status Pengusul : ~~Penulis Tunggal~~/Penulis pertama/~~Penulis ke-....~~/Penulis korespodensi  
 Identitas Jurnal Ilmiah : a. Nama Jurnal : Journal of Robotics and Control (JRC)  
 b. No ISSN : 2715-5072  
 c. Vol, No, Bulan, Tahun : Vol. 2, No. 6, 2021  
 d. Penerbit : Universitas Muhammadiyah Yogyakarta  
 e. DOI artikel (jika ada) : 10.18196/jrc.26140  
 f. Alamat web jurnal :  
<https://journal.umy.ac.id/index.php/jrc/article/view/11305>  
 g. Terindeks Scimagojr/Thomson Reuter ISI Knowledge atau di SCOPUS\*\*

Kategori Publikasi Jurnal Ilmiah :  Jurnal Ilmiah Internasional/Internasional Bereputasi\*\*  
 (beri v pada kategori yang tepat)  Jurnal Ilmiah Nasional Terakreditasi SINTA  
 Jurnal Ilmiah Nasional/Nasional Terindeks di DOAJ, CABI, COPERNICUS\*\*\*

Hasil Penilaian *Peer Review* :

Komponen yang dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah (isikan di kolom yang sesuai)					Nilai Akhir Yang Diperoleh
	Internasional Bereputasi	Internasional	Nasional Terakreditasi	Nasional Tidak Terakreditasi	Nasional Terindeks DOAJ dll	
a. Kelengkapan unsur isi artikel (10%)		3				2,5
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)		9				8,5
c. Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)		9				8,5
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/jurnal (30%)		9				8,5
<b>Total = (100%)</b>		<b>30</b>				<b>28</b>
<b>Nilai Pengusul</b>	<b>28*60%</b>					<b>16,8</b>

<b>Komentar Peer Review</b>	<p><b>1. Tentang kelengkapan dan kesesuaian unsur:</b> Karya ilmiah telah disusun dengan lengkap dan unsur-unsur dalam artikel terpenuhi sesuai kaidah jurnal internasional.</p> <p><b>2. Tentang ruang lingkup &amp; kedalaman pembahasan:</b> Ruang lingkup karya ilmiah telah sesuai dan kedalaman pembahasan telah ditunjukkan dengan baik.</p> <p><b>3. Kecukupan dan kemutakhiran data serta metodologi:</b> Metodologi yang digunakan sudah cukup untuk mendapatkan data yang valid dan akurat. Demikian juga kemutakhiran metodologi yang digunakan.</p> <p><b>4. Kelengkapan unsur kualitas penerbit:</b> Penerbit memiliki kelengkapan unsur dan kualitas pengelolaan yang baik dengan ter-indeks di Scopus.</p> <p><b>5. Indikasi plagiasi:</b> Tidak ditemukan indikasi plagiasi.</p> <p><b>6. Kesesuaian bidang ilmu:</b> Sangat sesuai, yaitu bidang sistem kendali atau sistem kontrol.</p>
-----------------------------	--

Yogyakarta, 17 Februari 2022

Reviewer 1/2 \*



Nama Drs. Abdul Fadlil, M.T. , Ph.D.

NIP/NIY. 60960140

Bidang Ilmu Teknik Elektro

Jabatan Akademik Lektor Kepala

Unit Kerja Teknik Elektro FTI UAD

\*dinilai oleh dua Reviewer secara terpisah

\*\* coret yang tidak perlu

\*\*\* nasional/ terindeks di DOAJ, CABI, Copernicus

**LEMBAR HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW  
KARYA ILMIAH: JURNAL ILMIAH\***

Judul karya ilmiah (artikel) : Simulation and Arduino Hardware Implementation of DC Motor Control Using Sliding Mode Controller

Jumlah Penulis : 2 Orang

Nama Penulis : Alfian Ma'arif, Abdullah Cakan

Status Pengusul : Penulis Tunggal/ Penulis pertama/ Penulis ke-..../ Penulis korespondensi

Identitas Jurnal Ilmiah :

a. Nama Jurnal : Journal of Robotics and Control (JRC)

b. No ISSN : 2715-5072

c. Vol, No, Bulan, Tahun : Vol. 2, No. 6, 2021

d. Penerbit : Universitas Muhammadiyah Yogyakarta

e. DOI artikel (jika ada) : 10.18196/jrc.26140

f. Alamat web jurnal : <https://journal.umy.ac.id/index.php/jrc/article/view/11305>

g. Terindeks Scimagojr/Thomson Reuter ISI Knowledge atau di SCOPUS\*\*

Kategori Publikasi Jurnal Ilmiah :  Jurnal Ilmiah Internasional/Internasional Bereputasi\*\*  
(beri v pada kategori yang tepat)

Jurnal Ilmiah Nasional Terakreditasi SINTA

Jurnal Ilmiah Nasional/Nasional Terindeks di DOAJ, CABI, COPERNICUS\*\*\*

Hasil Penilaian *Peer Review* :

Komponen yang dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah (isikan di kolom yang sesuai)					Nilai Akhir Yang Diperoleh
	Internasional Bereputasi	Internasional	Nasional Terakreditasi	Nasional Tidak Terakreditasi	Nasional Terindeks DOAJ dll	
a. Kelengkapan unsur isi artikel (10%)		3				
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)		9				
c. Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)		9				
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/jurnal (30%)		9				
<b>Total = (100%)</b>		<b>30</b>				<b>28</b>
<b>Nilai Pengusul</b>	<b>28*60%</b>					<b>16,8</b>

<b>Komentar Peer Review</b>	<p><b>1. Tentang kelengkapan dan kesesuaian unsur:</b> Karya ilmiah telah disusun dengan lengkap dan unsur-unsur dalam artikel terpenuhi sesuai kaidah jurnal internasional.</p> <p><b>2. Tentang ruang lingkup &amp; kedalaman pembahasan:</b> Ruang lingkup karya ilmiah telah sesuai dan kedalaman pembahasan telah ditunjukkan dengan baik.</p> <p><b>3. Kecukupan dan kemutakhiran data serta metodologi:</b> Metodologi yang digunakan sudah cukup untuk mendapatkan data yang valid dan akurat. Demikian juga kemutakhiran metodologi yang digunakan.</p> <p><b>4. Kelengkapan unsur kualitas penerbit:</b> Penerbit memiliki kelengkapan unsur dan kualitas pengelolaan yang baik dengan ter-indeks di Scopus.</p> <p><b>5. Indikasi plagiasi:</b> Tidak ditemukan indikasi plagiasi.</p> <p><b>6. Kesesuaian bidang ilmu:</b> Sangat sesuai, yaitu bidang sistem kendali atau sistem kontrol.</p>
-----------------------------	--

Yogyakarta, 17 Februari 2022

Reviewer 1/2 \*



Nama Anton Yudhana, S.T., M.T., Ph.D.

NIP/NIY. 60010383

Bidang Ilmu Teknik Elektro

Jabatan Akademik Lektor Kepala

Unit Kerja Teknik Elektro FTI UAD

\*dinilai oleh dua Reviewer secara terpisah

\*\* coret yang tidak perlu

\*\*\* nasional/ terindeks di DOAJ, CABI, Copernicus